

Concurs pentru ocuparea postului poz. 14 , de conferențiar universitar,
 Departamentul de Automatică și Informatică Aplicată ,
 Facultatea de Automatică și Calculatoare,
 Disciplinele: Programare independentă de platformă,
 Sisteme de inteligență artificială distribuite,
 Robotică,
 Domeniul Ingineria Sistemelor,
 Post publicat în Monitorul Oficial al României nr. 395 din 28.11.2024

LISTA DE LUCRĂRI

Candidat: PASCAL M. Carlos-Mihai
 (NUME, inițială și prenume)

- Dr. din 2012, șef lucrări din 2012
 (anul) (Titlul didactic/ echiv.) (anul)

1° Teza(-ele) de doctorat (T1, T2)

T1. Arhitecturi Adaptive Bazate pe Agenți pentru Conducerea Fluxurilor de Activități, 2012, domeniul Ingineria Sistemelor, Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași, conducător științific: prof. dr. ing. Prof.dr.ing. Octavian Păstrăvanu
 (inclusiv anul, universitatea, domeniul, conducătorul de doctorat)

2° Cărți/ cursuri/ manuale publicate în edituri recunoscute din țară sau din străinătate (Ca1, Ca2 etc.), îndrumare publicate/culegeri de probleme (I1, I2 etc.), sisteme de laborator funcționale etc. (D1, D2 etc.) cursuri proprii pe Web, sisteme e-learning etc. (W1, W2 etc.), după caz, precum și alte lucrări (M1, M2 etc.) prin care se aduc contribuții la dezvoltarea activităților didactice/ profesionale.

	Carte/ curs/ manual publicată în străinătate	Punctaj
	...	
	Capitol carte/ curs/ manual publicat în străinătate	
Ca	Ca1 Pascal, C., Panescu, D. (2023). <i>On Practical Activities for Education in Industry 4.0</i> . In: Borangiu, T., Trentesaux, D., Leitão, P. (eds) Service Oriented, Holonic and Multi-Agent Manufacturing Systems for Industry of the Future. Studies in Computational Intelligence, vol 1083. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-031-24291-5_21 , ISBN:978-3-031-24290-8, https://www.worldcat.org/title/1369158843 12 pagini, 45 rânduri (45/30)*6*12/100/2 p	0.54
	Carte/ curs/ manual publicată în editură recunoscută CNCS (unic/ prim autor sau co-autor)	
	Ca2 Pascal, C., <i>Abordare metodologică a modelării și simulării arhitecturilor bazate pe agenți</i> , Iași, ISBN, 2024, 83 pagini	4.15
	Capitol curs/ manual publicat în editură recunoscută CNCS	
	Îndrumar/ culegere de probleme (publicat sau disponibil pe Web)	
I	I1 Panescu D, Pascal C, Programare bazată pe reguli, Îndrumar de laborator, Editura Conspress, București, 2013, ISBN 978-973-100-258-3, 100 pg. (4*100/100/2p)	2
	Sisteme de laborator funcționale	
D	D1 Susținere cu premii competiția locală "[TULasi] 2 nd Industrial Robotics Competition", 1200 euro, 16-17 mai 2024	1.71
	D2 Elaborare scenariu de proiect, caiet de sarcini și schemă de notare pentru competiția locală [TULasi] 2 nd Industrial Robotics Competition, 2024	2
	D3 Susținere cu premii competiția locală "[TULasi] Industrial Robotics Competition", 360 euro, 2023	0.51
	D4 Elaborare scenariu de proiect, caiet de sarcini și schemă de notare pentru competiția	2

	locală [TUIasi] Industrial Robotics Competition, 25-26 martie 2023	
	D5 Laboratoare la disciplina Sisteme de inteligență artificială distribuite – disponibile pe Moodle – 7 laboratoare https://edu.tuiasi.ro/course/view.php?id=458	10.5
	D6 Laboratoare la disciplina Robotică – disponibile pe Moodle – 8 laboratoare https://edu.tuiasi.ro/course/view.php?id=484	12
	D7 Echipamente și consumabile pentru laborator, perioada 2016-2023, 1300 euro	1.85
	D8 Re-instalarea/-configurarea celulei flexibile de fabricație pentru disciplinele Robotică și Sisteme de conducere a roboților, 2018	2
	D9 Renovare laborator de robotică, sala A0-4, septembrie 2018, 200 euro	0.28
W	Utilizarea sistemelor de predare/ învățare/ evaluare de tip e-learning/ on-line/ multimedia etc.	
	W1 Curs la disciplina Sisteme de inteligență artificială distribuite https://edu.tuiasi.ro/course/view.php?id=458	1
	W2 Curs la disciplina Programare independentă de platformă https://edu.tuiasi.ro/course/view.php?id=541	1

3° Cărți/ capitole cărți de specialitate publicate în edituri recunoscute din țară sau din străinătate (Cb1, Cb2 etc.), articole/ studii publicate în reviste din țară/ străinătate, cu factor de impact/ indexate în BDI/ neindexate în BDI (R1, R2 etc.), brevete de invenție (B1, B2 etc.), creații artistice prezentate la manifestări recunoscute din țară/ străinătate (A1, A2 etc.), articole/ studii publicate în volumele manifestărilor științifice naționale/ internaționale indexate BDI/ neindexate BDI (V1, V2 etc.), după caz, precum și alte lucrări (N1, N2 etc.) prin care se aduc **contribuții științifice la dezvoltarea domeniului.**

	Carte de specialitate publicată în editură din străinătate	Punctaj
	...	
	Capitol carte de specialitate publicată în editură din străinătate	
Cb	Cb1 Pascal, C., Pănescu, D. (2022). <i>Applying Learning-Assisted Systems in Manufacturing</i> . In: Borangiu, T., Trentesaux, D., Leitão, P., Cardin, O., Joblot, L. (eds) Service Oriented, Holonic and Multi-agent Manufacturing Systems for Industry of the Future. SOHOMA 2021. Studies in Computational Intelligence, vol 1034. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-030-99108-1_5 , ISBN:978-3-030-99107-4, https://www.worldcat.org/title/1327602499 12 pagini, 45 rânduri (45/30)*10*12/100/2 p	0.9
	Cb2 Pascal, C., Pănescu, D., Dosoftei, C. (2021). <i>About the Applicability of IoT Concept for Classical Manufacturing Systems</i> . In: Borangiu, T., Trentesaux, D., Leitão, P., Cardin, O., Lamouri, S. (eds) Service Oriented, Holonic and Multi-Agent Manufacturing Systems for Industry of the Future. SOHOMA 2020. Studies in Computational Intelligence, vol 952. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-030-69373-2_2 , ISBN:978-3-030-69372-5, https://www.worldcat.org/title/1241445040	0.6
	Cb3 Pascal, C., Panescu, D. (2018). <i>On Increasing Adaptability of Holonic Systems</i> . In: Borangiu, T., Trentesaux, D., Thomas, A., Cardin, O. (eds) Service Orientation in Holonic and Multi-Agent Manufacturing. Studies in Computational Intelligence, vol 762. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-319-73751-5_17 , ISBN:978-3-319-73750-8, https://www.worldcat.org/title/1021246453	0.9
	Cb4 Panescu, D., Pascal, C. (2016). <i>A Synchronous CNP-Based Coordination Mechanism for Holonic Manufacturing Systems</i> . In: Borangiu, T., Trentesaux, D., Thomas, A., McFarlane, D. (eds) Service Orientation in Holonic and Multi-Agent Manufacturing. Studies in Computational Intelligence, vol 640. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-319-30337-6_16 , ISBN:978-3-319-30335-2, https://www.worldcat.org/title/945632548	0.9
	Cb5 Panescu, D., Pascal, C. (2014). <i>An Extended Contract Net Protocol with Direct Negotiation of Managers</i> . In: Borangiu, T., Trentesaux, D., Thomas, A. (eds) Service Orientation in Holonic and Multi-Agent Manufacturing and Robotics. Studies in Computational Intelligence, vol 544. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-319-04735-5_6 , ISBN:978-3-319-04734-8, https://www.worldcat.org/title/870427665	0.9

	<p>Cb6 Pascal, C., Panescu, D. (2013). HAPBA - A BDI Agent Based Solution for Holonic Manufacturing Execution Systems. In: Borangiu, T., Thomas, A., Trentesaux, D. (eds) Service Orientation in Holonic and Multi Agent Manufacturing and Robotics. Studies in Computational Intelligence, vol 472. Springer, Berlin, Heidelberg. https://doi.org/10.1007/978-3-642-35852-4_4, ISBN:978-3-642-35851-7, https://www.worldcat.org/title/994883225</p>	0.9
	<p>Cb7 Panescu, D., Pascal, C. (2012). HAPBA – A Holonic Adaptive Plan-Based Architecture. In: Borangiu, T., Thomas, A., Trentesaux, D. (eds) Service Orientation in Holonic and Multi-Agent Manufacturing Control. Studies in Computational Intelligence, vol 402. Springer, Berlin, Heidelberg. https://doi.org/10.1007/978-3-642-27449-7_5, ISBN 978-3-642-27448-0, https://www.worldcat.org/title/785153893</p>	0.9
	Carte de specialitate/ capitol publicat în editură din țară, recunoscută CNCS	
	Articol publicat în revistă cotate ISI, cu factor de impact	
	<p>R1 Bejenar I, Ferariu L, Pascal C, Caruntu CF, <i>Aggregation Methods Based on Quality Model Assessment for Federated Learning Applications: Overview and Comparative Analysis</i>, Mathematics, 11(22), 4610, WOS:001168808200001, 2023, https://doi.org/10.3390/math11224610 (Fi2023:2.3 – Q1)</p>	1.5
	<p>R2 Lazar RG, Militaru AV, Caruntu CF, Pascal C, Patachia-Sultanoiu C, <i>Real-time data measurement methodology to evaluate the 5G network performance indicators</i>. IEEE Access, WOS:000986552300001, 2023. https://doi.org/10.1109/ACCESS.2023.3271366 (Fi2023:3.4 – Q2)</p>	1.2
	<p>R3 Doroftei I, Chirita D, Stamate C, Cazan S, Pascal C, Burlacu A, <i>Robotic system design and development for automated dismantling of PCB waste</i>. Industrial Robot: the international journal of robotics research and application, WOS:000624070800001, 2021. https://doi.org/10.1108/IR-11-2020-0246 (Fi2020:1.352, Fi2023:1.9 – Q4)</p>	1
	<p>R4 Pascal C, Panescu D, <i>On rescheduling in holonic manufacturing systems</i>, Computers in Industry, vol. 104, pp.34-46, WOS:000455069900004, 2019. https://doi.org/10.1016/j.compind.2018.09.010 (Fi2019:3.954 Fi2023:8.2 – Q1)</p>	3
	<p>R5 Pascal C, Panescu D, <i>A colored Petri net model for DisCSP algorithm</i>, Concurrency and Computation - Practice and Experience, vol. 29(18), WOS:000408128100005, 2017. https://doi.org/10.1002/cpe.4179 (Fi2017:1.114 Fi2023:2 – Q3)</p>	3
	<p>R6 Panescu D, Pascal C, <i>Holonic coordination obtained by joining the contract net protocol with constraint satisfaction</i>, Computers in Industry, vol. 81, pp 36-46, WOS:000378954700004, 2016. https://doi.org/10.1016/j.compind.2015.08.010 (Fi2016: 2.691 Fi2023: 8.2 – Q1)</p>	3
R	<p>R7 Panescu D, Pascal C, <i>On a holonic adaptive plan-based architecture: planning scheme and holons' life periods</i>, The International Journal of Advanced Manufacturing Technology, vol. 63, Numbers 5-8, 753-769, Springer, London, WOS:000310320800028, 2012, November https://doi.org/10.1007/s00170-012-3930-9, (Fi2012: 1.205 Fi2023:2.9 – Q2)</p>	3
	<p>R8 Pascal C, Panescu D, <i>Modeling a Holonic Agent based Solution by Petri Nets</i>, Computer Science and Information Systems, vol. 9(3), ISSN 1287-1306, pg. 1287-1305, WOS:000309649500013 2012. September https://doi.org/10.2298/CSIS111223031P, (Fi2012:0.549 Fi2023:1.9 – Q4)</p>	3
	<p>R9 Panescu D, Kloetzer M, Burlacu A, Pascal C, <i>Artificial Intelligence based Solutions for Cooperative Mobile Robots</i>, Control Engineering and Applied Informatics Journal, vol. 14(1), pg 74-82, WOS:000302506600010, 2012. (Fi2012:0.202 Fi2023:0.4 – Q4)</p>	1.5
	Articol publicat în volumul unei manifestări științifice indexat ISI	
	<p>R10 Cleju N, Pascal C, Comsa CR, Caruntu CF, Ciocoiu IB, Patachia-Sultanoiu C, and Mihai R, <i>Towards Efficient Urban Mobility: Deployment Strategies for Smart Traffic Management and Crowd Monitoring Systems</i>. In 2024 Joint European Conference on Networks and Communications & 6G Summit (EuCNC/6G Summit) (pp. 997-1002), IEEE, 2024, WOS: 001275093600065</p>	
	<p>R11 Bejenar I, Ferariu L, Pascal C, Caruntu CF, <i>FedAcc and FedAccSize: Aggregation Methods for Federated Learning Applications</i>, 31st Mediterranean Conference on Control and Automation (MED), pp. 593-598, IEEE, 2023, doi:10.1109/MED59994.2023.10185810, WOS:001042336800095</p>	

R12 Mihalcea MA, Pascal C , Alupoaei SI, <i>A View of the 5G Network in Iasi City for Automotive</i> . In 2022 26th International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC), pp. 601-606, IEEE, doi:10.1109/ICSTCC55426.2022.9931887, 2022 WOS:000889980600101	
R13 Lipovanu I, Pascal C , <i>A rule-based enhancement of a vision guided, collision-free robotic application</i> . In 25th International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC), pp. 559-563, IEEE, doi:10.1109/ICSTCC52150.2021.9607077, 2021 WOS:000859487900092	
R14 Caruntu CF, Pascal C , Ferariu L, Comsa CR, <i>Trajectory optimization through connected cooperative control for multiple-vehicle flocking</i> . In 28th Mediterranean Conference on Control and Automation (MED), pp. 915-920, IEEE. 2020 WOS:000612207700149	
R15 Zamfirescu I, Pascal C , <i>Modelling and simulation of an omnidirectional mobile platform with robotic arm in CoppeliaSim</i> . In 24th International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC), pp. 667-672. IEEE. 2020 WOS:000646582900110	
R16 Pascal C , Lipovanu I, <i>Rule-based extension through IoT for a robotized application</i> . In 24th International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC), pp. 559-563. IEEE, 2020 . WOS:000646582900092	
R17 Caruntu CF, Pascal C , Maxim A, Pauca O, <i>Bio-inspired Coordination and Control of Autonomous Vehicles in Future Manufacturing and Goods Transportation</i> . IFAC-PapersOnLine, 53(2), pp.10861-10866, 2020 , WOS:000652593100331	
R18 Caruntu CF, Ferariu L, Pascal C , Cleju N, Comsa CR, <i>Connected cooperative control for multiple-lane automated vehicle flocking on highway scenarios</i> . In 23rd International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC), pp. 791-796, 2019 . IEEE. WOS:000465109800106	
R19 Dosoftei CC, Lupu A, Pascal C , <i>A new approach to create a realistic virtual model of a cylindrical robot using Automation Studio</i> . In IOP Conference Series: Materials Science and Engineering, Vol. 591, No. 1, p. 012078,. IOP Publishing, 2019 WOS:000562929900078	
R20 Caruntu CF, Ferariu L, Pascal C , Cleju N, Comsa CR, <i>A concept of multiple-lane vehicle grouping by swarm intelligence</i> . In 24th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation (ETFA), pp. 1183-1188, IEEE, 2019 WOS:000556596600152	
R21 Pascal C , Raveica LO, Panescu D, <i>Robotized application based on deep learning and Internet of Things</i> . In 22nd International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC), pp. 646-651, IEEE, 10.1109/ICSTCC.2018.8540714, 2018 . WOS:000465109800106	
R22 Pascal C , Panescu D, <i>On improving efficiency of DisCSP Methods</i> , 21st International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC), pg. 82-87, doi.org/10.1109/ICSTCC.2017.8107015, 2017 . WOS:000427419900013	
R23 Pascal C , Panescu D, <i>On Applying DisCSP for Scheduling in Holonic Systems</i> , 20th International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC), pg. 423-428, 2016 . WOS:000391609900072	
R24 Panescu D, Pascal C , Olaeru RM, <i>A Rule-Based Approach for a Multi-Robot Application</i> , Proceedings of 19th International Conference on System Theory, Control, and Computing (ICSTCC), pp. 75-80, INSPEC, 2015 , doi: 10.1109/ICSTCC.2015.7321272, WOS:000382384100013	
R25 Pascal C , Panescu D, <i>A Petri Net Model for Constraint Satisfaction Application in Holonic Systems</i> , 2014 IEEE International Conference on Automation, Quality and Testing, Robotics (AQTR), ISBN: 978-1-4799-3731-8, DOI: 10.1109/AQTR.2014.6857900, 2014 . WOS:000346131600066	
R26 Panescu D, Pascal C , <i>A constraint satisfaction approach for planning of multi-robot systems</i> . In 2014 18th International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC) (pp. 157-162), IEEE, 2014 WOS:000704338900028	
R27 Burlacu A, Copot C, Panainte A, Pascal C , Lazar C, <i>Real-time Image based Visual Servoing Architecture for Manipulator Robots</i> . In VISAPP (pp. 502-510), 2011 , WOS:000393718200071	
R28 Panescu D, Varvara G, Pascal C , Sutu M, <i>On the design and implementation of the resource holons in a PROSA based architecture</i> . International Conference on Intelligent Engineering Systems (pp. 101-106). IEEE. 2009 , WOS:000270809000016	

	R29 Panescu D, Pascal C , Sutu M, Varvara G, <i>Collaborative robotic system obtained by combining planning and holonic architecture</i> . In Advanced technologies for enhanced quality of life (pp. 138-143). IEEE. 2009 , WOS:000273611600034	
	Articol publicat în revistă indexată în baze de date internaționale (BDI)	
	R30 Paleu TA, Pascal C , <i>Reproducibility in Deep Reinforcement Learning with Maximum Entropy</i> , 27th International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC), 428-433, IEEE, DOI: 10.1109/ICSTCC59206.2023.10308431, 2023	
	R31 Panescu, D., Pascal, C. , <i>On the staff holon operation in a holonic manufacturing system architecture</i> . In 2012 16th International Conference on System Theory, Control and Computing (ICSTCC) (pp. 1-6). IEEE, 2012	
	R32 Panescu D, Pascal C , <i>Some Issues on Holonic Systems Analysis, Design and Implementation</i> , International Journal of Mechanics and Control, Vol. 12, No. 1, pp. 11-17, ISSN 1590 – 8844. 2011 (Indexată scopus)	1.5
	R33 Pascal, C. and Panescu, D., <i>On resource allocation in a holonic manufacturing execution system</i> . In 15th International Conference on System Theory, Control and Computing (pp. 1-6). IEEE. 2011	
	R34 Panescu, D., Sutu, M. and Pascal, C. , <i>On the design and implementation of holonic manufacturing systems</i> . In 2009 WRI World Congress on Computer Science and Information Engineering (Vol. 5, pp. 456-461). IEEE, 2009	
	Articol/studiu publicat în revistă de specialitate neindexată în baze de date	
B	Brevet de invenție acordat în străinătate	
	Brevet de invenție acordat în țară	
A	Creație artistică prezentată la manifestare recunoscută din străinătate	
	Creație artistică prezentată la manifestare recunoscută din țară	
V	Articol/studiu publicat în volumul unei manifestări științifice indexate în baze de date internaționale (BDI)	
	Articol/studiu publicat în volumul unei manifestări științifice neindexate în baze de date	
N	

4. Proiecte de cercetare-dezvoltare (P1, P2 etc.) pe bază de contract/ grant, precum și alte lucrări de cercetare-dezvoltare (F1, F2 etc.), după caz, prin care se aduc contribuții la dezvoltarea mediului educațional/ cultural/ economic/ social etc.

	Proiecte/ Contracte/ Granturi de cercetare-dezvoltare câștigate prin competiție internațională	Punctaj
P	P1 Trialssupport by Smart Networks beyond 5G – TrialsNet, tip Horizon-JU-IA, Contract nr. 101095871/2022, responsabil proiect Conf.dr.ing. Ciprian Comșa, valoare 1204972 Ron (2023)	
	Proiecte/ Contracte/ Granturi de cercetare-dezvoltare câștigate prin competiție națională sau încheiate cu institute de cercetare, companii, regii, societăți comerciale	
	P2 Agent economic nr. 22567/2024 în cadrul contractului eDIH-DIZ nr. 101083392, responsabil contract Ș.I. dr. ing. C. Pascal (248.820 Ron), director contract Conf. dr.ing. Simona Caraiman	
	P3 ARUT, Grant intern TULasi - Extinderea unei celule robotizate conform principiilor IoT, Nr. GnaC2018_186/2019, 6.2019 – 5.2020, director: Ș.I. dr. ing. C. Pascal, valoare 28.000 Ron (2019), na=1	

	P4 Grant Intern, nr. 388 P/2024, Dezvoltarea și implementarea unei soluții semiautomate de ambalare secundară, TLR 6, director: Conf. dr. ing. Catalin Dosoftei, valoare 269.464 Ron (2024)	
	P5 Grant Intern, nr. GI-TD-DigitAll-2 /2022, Centru de inovare în comunicatii digitale avansate, director: Prof. dr. ing. Radu Gabriel Bozomitu, valoare 96525 Ron (2022-2023), na=4	
	P6 Grant Intern, nr. GI-TD-DigitAll-7 /2022, Centru de Inovare eXtended Reality AR/VR & Digital Twins, director: Conf. dr. ing. Catalin Dosoftei, valoare 96525 Ron (2022-2023), na=4	
	P7 PN-III Resurse-Umane - TE, nr. TE190/2021, Controlul optimizat al grupurilor de vehicule automate cooperative, director proiect Prof.dr.ing. Caruntu, valoare proiect 230.221 Ron (2021), 201.321 Ron (2022), na = 6	
	P8 PN-III PTE 19/2020 Dezvoltarea unui sistem logistic inteligent utilizand roboti mobili omnidirectionali autonomi, director: Conf. dr. ing. Catalin Dosoftei, valoare 206.957 Ron (2020), 169.148 Ron (2021), 61.225 Ron (2022), na = 14	
	P9 Agent economic, Grid platooning by swarm intelligence, contract de parteneriat cu Continental Automotive Romania, Contract Nr. 23928/2018, director contract: prof. dr. ing. Constantin Cărunțu, valoare 73.716 Ron (2018), na=6	
	P10 Grantul colab. PN II, Platforme robot-vedere artificiala autonome, inteligente de calificare, sortare/prelucrare/ambalare și inspecție de calitate a produselor cu arhitectura de control holonic, orientata pe servicii, bazata pe trasaturi (SOFHICOR), Contract nr. 11-042 din 18.09.2007, responsabil proiect prof. dr. ing. Doru PĂNESCU, valoare 110.000 Ron (2008), 85.970 ron (2009) și 16.000 ron (2010)	
F	Alte lucrări de proiectare-cercetare-dezvoltare	

Note:

(1) Fiecare lucrare este prezentată, în limba în care a fost publicată / expusă, corespunzător structurii "I, II, III, IV, V, VI", unde:

I - indicativul (T1, T2 etc.; Ca1, Ca2 etc.; ...), care se scrie "bold" la lucrările realizate după acordarea ultimului titlu didactic/ grad profesional (Ca1, I1 etc., după caz);

II - autorii în ordinea din publicație, cu scriere "bold" a candidatului;

III - *titlul*, scris "italic";

IV - editura sau revista sau manifestarea și/sau alte elemente de localizare, după caz;

V - intervalul de pagini din publicație, respectiv, pp, numărul total de pagini, respectiv, ... pg., sau alte date similare, după caz;

VI - anul sau perioada de realizare, după caz;

(2) În cadrul fiecărui grup de lucrări (Ca1, Ca2 etc.; I1, I2 etc. ; ...), lucrările sunt în ordine invers cronologică;

(3) În cazul în care o grupă de lucrări nu se regăsește în activitatea candidatului, respectiva grupă poate fi eliminată din listă;

(4) Candidații au libertatea să completeze lista și cu alte grupe de lucrări.

Data: 28.12.2024

Candidat, ,

.....
PASCAL CARLOS - MITAI

